

# Übungen zur Vorlesung “Mathematik II für Studierende des Ingenieurwesens“

## Blatt 5

**Abgabetermin:** Freitag, 26.05.2017, bis 14:00 Uhr in den Briefkästen im Gebäude 051.  
(Geben Sie auf jedem Lösungsblatt Ihren Namen und Ihre Übungsgruppe an.  
Sie dürfen maximal zu zweit abgeben.)

### Aufgabe 1 (4 Punkte)

Für eine quadratische Matrix  $A = (a_{ij})_{1 \leq i, j \leq n} \in \mathbb{R}^{n \times n}$  wird die *Spur von A*  $\text{tr}(A)$  definiert als die Summe der Diagonalelemente von  $A$ , d.h.  $\text{tr}(A) := \sum_{i=1}^n a_{ii}$ .

- Zeigen Sie, dass für  $n \times m$ -Matrizen  $A \in \mathbb{R}^{n \times m}$  und  $m \times n$ -Matrizen  $B \in \mathbb{R}^{m \times n}$  gilt:  
 $\text{tr}(A \cdot B) = \text{tr}(B \cdot A)$ .
- Folgern Sie aus Teil a), dass ähnliche Matrizen stets die gleiche Spur haben, d.h. gilt  $B = C^{-1}AC$  für zwei quadratische Matrizen  $A, B \in \mathbb{R}^{n \times n}$  und eine reguläre quadratische Matrix  $C \in \mathbb{R}^{n \times n}$ , so ist  $\text{tr}(A) = \text{tr}(B)$ .
- Sei  $V$  ein endlich-dimensionaler Vektorraum und  $f : V \rightarrow V$  eine lineare Abbildung. Man definiert die Spur  $\text{tr}(f)$  von  $f$  als die Spur der darstellenden Matrix von  $f$  bezüglich einer beliebigen Basis von  $V$ . Zeigen Sie, dass  $\text{tr}(f)$  wohldefiniert ist, d.h. unabhängig von der Wahl der Basis von  $V$ .

### Aufgabe 2 (4 Punkte)

- Geben Sie eine Matrix  $A \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$  an, für die keine Basis aus Eigenvektoren existiert.
- Sei

$$A = \begin{pmatrix} 1 & 4 & 0 \\ 2 & 1 & 4 \\ 0 & 2 & 1 \end{pmatrix}.$$

Bestimmen Sie die Eigenwerte und Eigenvektoren von  $A$  sowie ein  $C \in \mathbb{R}^{3 \times 3}$ , so dass  $C^{-1}AC$  eine Diagonalmatrix ist.

### Aufgabe 3 (4 Punkte)

Seien  $f, g : \mathbb{R}^3 \rightarrow \mathbb{R}^3$  Drehungen, also  $f, g \in \text{SO}(3)$ , wobei  $f$  eine Drehung um die  $x$ -Achse um  $\theta$  und  $g$  eine Drehung um die  $z$ -Achse um  $\varphi$  ist. Zeigen Sie:  $g \circ f$  ist ebenfalls eine Drehung, also  $g \circ f \in \text{SO}(3)$ , und bestimmen Sie die zugehörige Drehachse.

### Aufgabe 4 (4 Punkte)

Berechnen Sie  $A^{25}$  für

$$A = \begin{pmatrix} 2 & 1 \\ 1 & 2 \end{pmatrix}.$$

HINWEIS: Bekanntlich gilt  $A = C^{-1}DC$  für eine geeignete Matrix  $C$  und eine Diagonalmatrix  $D$ . Es ist einfach,  $(C^{-1}DC)^{25}$  auszurechnen.

Die Übungsaufgaben sowie weitere Informationen zur Vorlesung finden Sie auf der Internetseite:

<http://www.stochastik.uni-freiburg.de/lehre/ss-2017/vorlesung-mathe-II-ing-ws-2017>